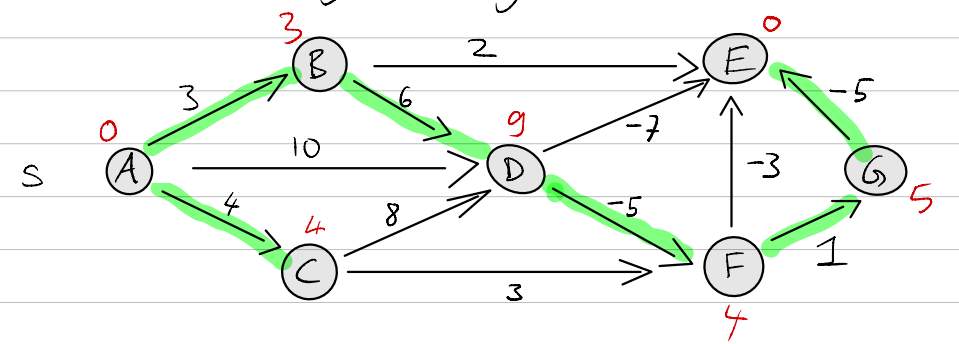


# ① kürzeste Wege in gewichteten Graphen



gerichteten Graph  $G = (V, E)$ , Startknoten  $s$ ,  $n = |V|$ ,  $m = |E|$

Kantenkosten:  $c(e) \in \mathbb{R}$ ,  $e \in E$

gesucht: günstigste Wege von  $s$  (shortest paths)

Wegkosten: Summe der Kantenkosten

Weg  $W = (v_0, v_1, \dots, v_e)$  kurz:  $v_0 \xrightarrow{W} v_e$

$$c(W) = c(v_0, v_1) + c(v_1, v_2) + \dots + c(v_{e-1}, v_e)$$

neg. Kantenkosten: erlaubt, aber bringen

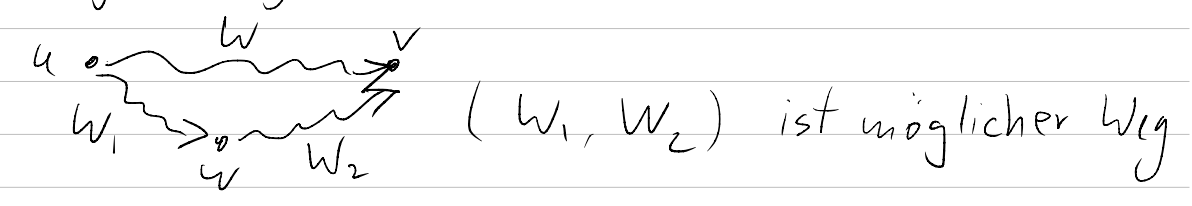
Komplikation (zu besprechen)

②

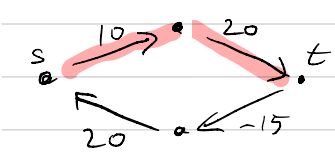
# Definition: Distanz

$$d(u, v) = \min \{ c(W) \mid u \xrightarrow{W} v \}$$

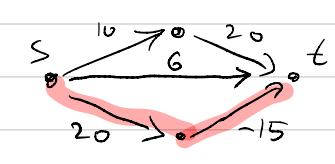
Dreiecksungleichung:  $d(u, v) \leq d(u, w) + d(w, v)$



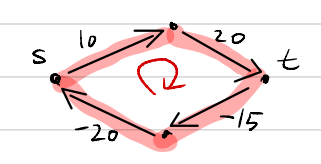
# Beispiele:



$$d(s, t) = 30$$



$$d(s, t) = 5$$

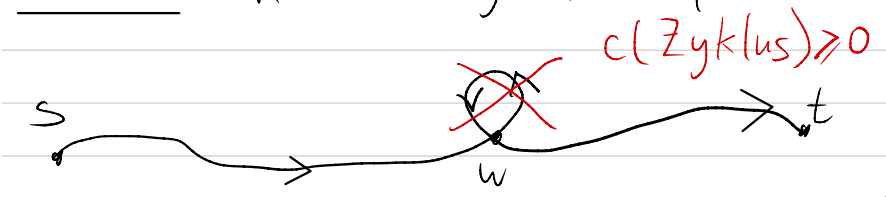


$$d(s, t) = -\infty !$$

$\leadsto$  # günstigster Weg

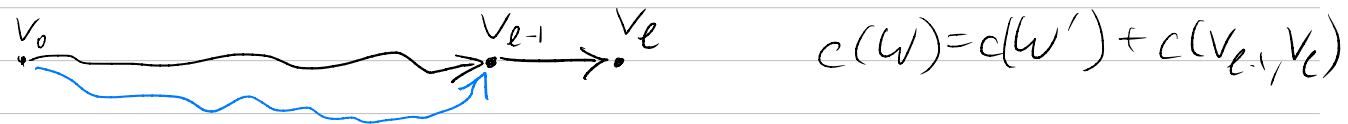
Annahme:  $\nexists$  neg. Zyklus

Lemma: kann Weg zu Pfad abkürzen



Also:  $d(s, s) = 0$

③ Beobachtung: Falls  $v_0, \dots, v_{e-1}, v_e$  günstigst,  
dann auch  $v_0, \dots, v_{e-1}$  günstigst



Rekurrenz:  $d(s, v) = \min_{(u, v) \in E} d(s, u) + c(u, v)$   
( $v \neq s$ )

Dynamische Programmierung? Berechnungsreihenfolge?

## Azyklische Graphen

berechne Rekurrenz entlang topologischer Sortierung

$d[s] \leftarrow 0, d[v] \leftarrow \infty$  für  $v \in V$ , nicht erreichbar von  $s$

Für  $v \in V \setminus \{s\}$ , erreichbar von  $s$ , topologische Reihenfolge

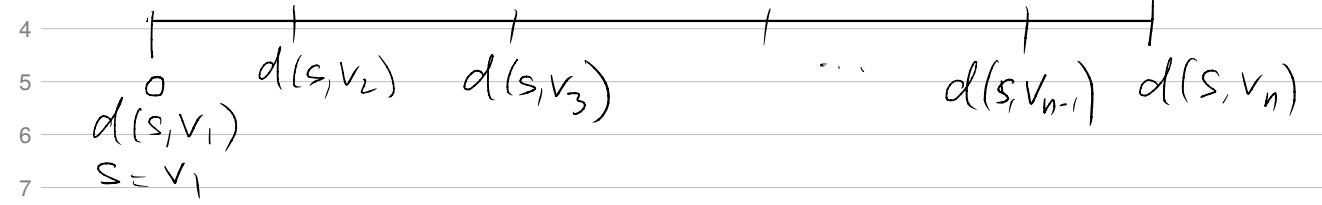
$$d[v] \leftarrow \min_{(u, v) \in E} \underbrace{d[u] + c(u, v)}_{\text{schon berechnet}}$$

$u$  kommt vor  $v$  in top. Sort

Laufzeit:  $O(n+m)$  falls Adjazenzliste geg.

5) Nicht-negative Kantenkosten

Idee: sortiere nach Distanz von s



Annahme: alle Distanzen von s verschieden

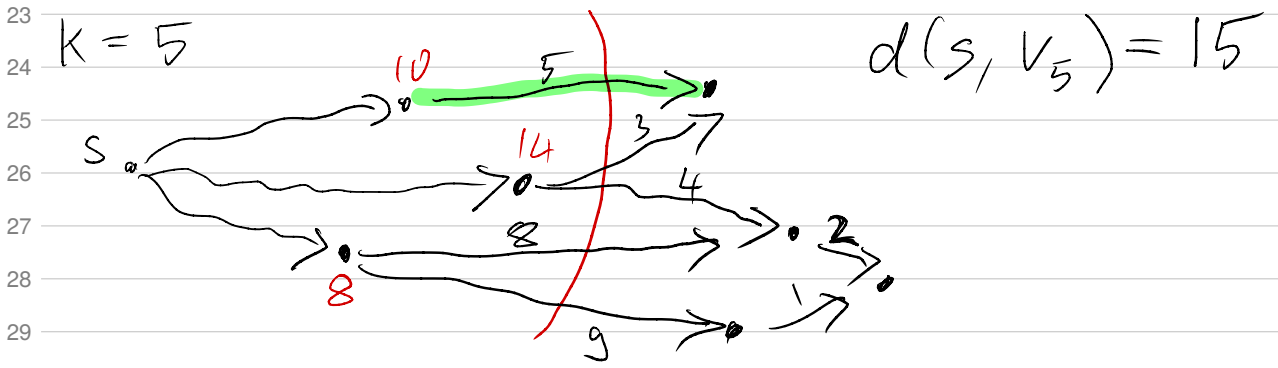
Rekurrenz:  $d(s, v_k) = \min_{\substack{(v_i, v_k) \in E \\ i < k}} d(s, v_i) + c(v_i, v_k)$

Beweis:  $\forall i > k: \underbrace{d(s, v_i)} > d(s, v_k) + \underbrace{c(v_i, v_k)}_{\geq 0} > d(s, v_k)$

~> vorherige Rekurrenz: nur  $v_i$  mit  $i < k$  relevant

wie Reihenfolge  $v_1, \dots, v_n$  berechnen?

angenommen  $S = \{v_1, \dots, v_{k-1}\}$  bekannt



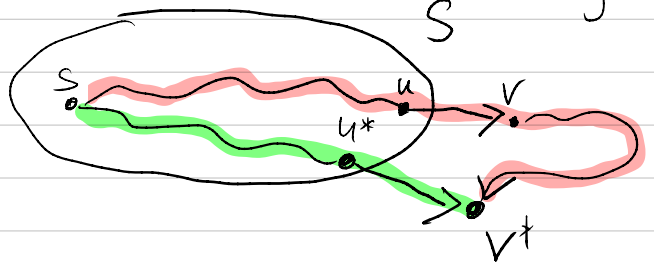
Lemma: Für  $S \subseteq V$  mit  $s \in S$ , sei  $(u^*, v^*) \in E, u^* \in S, v^* \notin S$

mit  $d(s, u^*) + c(u^*, v^*)$  minimal. Dann,

$d(s, v^*) = d(s, u^*) + c(u^*, v^*)$

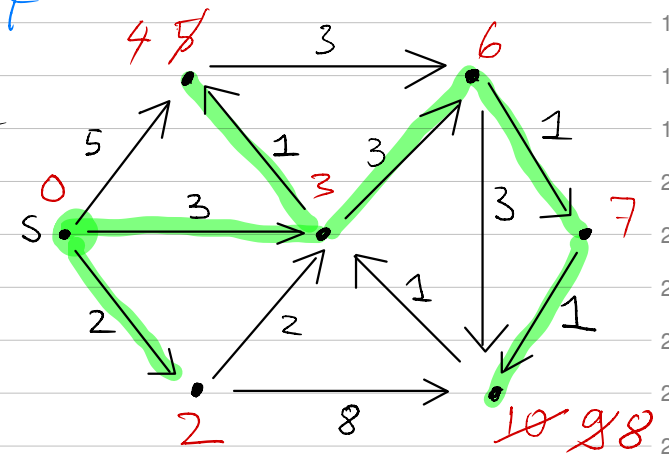
neu bekannt    zuvor bekannt

Beweis: günstigster Weg  $W$  nach  $v^*$  muss  $S$  verlassen



$d(s, v^*) = c(W)$   
 $\geq d(s, u) + c(u, v)$   
 $\geq d(s, u^*) + c(u^*, v^*)$   
 $\geq d(s, v^*)$   
 alles gleich!

shortest path tree



Algorithmus (Dijkstra):

$S \leftarrow \{s\}$

while  $S \neq V$ :

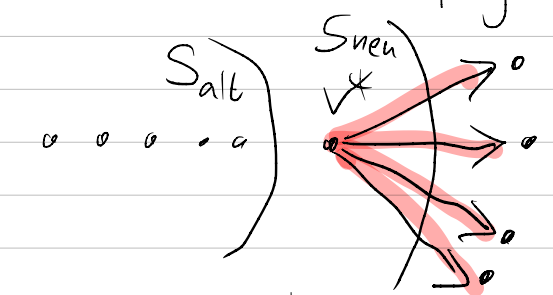
wähle  $v^* \notin S$  mit kleinstem  $\min_{(u, v^*) \in E} d(s, u) + c(u, v^*)$

$S \leftarrow S \cup \{v^*\}$

$u \in S$

7 Schnelle Laufzeit

- verwalte Array  $d[]$  mit  $d[v] = \min_{(u,v) \in E, u \in S} d[s,u] + c(u,v)$
- $v^*$  gewählt  $\Rightarrow d[v^*] = d[s, v^*]$  Lemma
- $v^*$  zu  $S$  hinzufügen  $\Rightarrow d[v]$  bleibt gleich bis auf

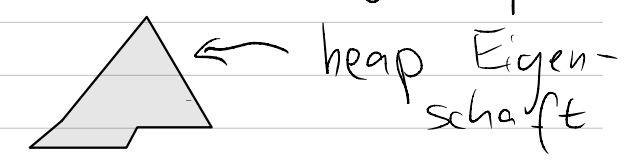


wie  $v^*$  schnell finden?

verwende Datenstruktur für  $V \setminus S$ :

- $d[v]$  Werte als Schlüssel
- schnelles Entfernen des Minimums

$\leadsto$  Priority Queue z.B. Min-Heap (vgl. HeapSort)



Laufzeit Dijkstra mit Heap:

$O(n + (\underbrace{\# \text{extract-min}}_{\leq n} + \underbrace{\# \text{decrease-key}}_{\leq 1+m}) \cdot \log(n)) = O(n+m) \cdot \log(n)$

Operationen

make-heap(V): setze alle Schlüssel auf  $\infty$ ;  $O(n)$

extract-min(H): entferne Min.  $O(\log n)$

decrease-key(H, v, c): verkleinere key von v auf c;  $O(\log n)$

Dijkstra(G, s):

$H \leftarrow \text{make-heap}(V), S \leftarrow \emptyset$

$d[s] \leftarrow 0; d[v] \leftarrow \infty$  für  $v \in V \setminus \{s\}$

$\text{decrease-key}(H, s, 0)$

while  $S \neq V$ :

$v^* \leftarrow \text{extract-min}(H)$

$S \leftarrow S \cup \{v^*\}$

for  $(v^*, v) \in E, v \notin S$ :

$d[v] \leftarrow \min \{ d[v], d[v^*] + c(v^*, v) \}$

$\text{decrease-key}(H, v, d[v])$



9) Allgemeine Kantengewichte (neg. erlaubt)

Idee: sortiere Knoten nach Anzahl Kanten im günstigsten W.

$S_\ell := \{v \in V \mid \exists \text{ günstigster Weg nach } v \text{ mit } \leq \ell \text{ Kanten}\}$

$S_0 = \{s\} \quad S_{n-1} = V$  (Annahme:  $\nexists$  neg. Zyklus)

Rekurrenz:  $\forall v \in S_\ell \setminus \{s\}. d(s,v) = \min_{(u,v) \in E, u \in S_{\ell-1}} d(s,u) + c(u,v)$

Wie  $S_\ell$  berechnen (selbst wenn  $S_{\ell-1}$  bekannt)?

Rekurrenz zeigt wie Distanz berechnen! Reicht!

l-gute Schranken:  $d[v] \begin{cases} = d(s,v) & \text{falls } v \in S_\ell \\ \geq d(s,v) & \text{sonst} \end{cases}$

Schranken verbessern:  $(\ell-1)$ -gut  $\rightarrow$   $\ell$ -gut

For  $v \in V$ :

$d[v] \leftarrow \min \left\{ d[v], \min_{(u,v) \in E} \underbrace{d[u] + c(u,v)}_{\geq d(s,v)} \right\}$   
 $\underbrace{\hspace{10em}}_{= d(s,v) \text{ falls } v \in S_\ell}$

Bellman-Ford:

totale Laufzeit:  $O(n \cdot m)$

$O(m+n)$

1

2

3

4

5

6

7

8

9

10

11

12

13

14

15

16

17

18

19

20

21

22

23

24

25

26

27

28

29

1

2

3

4

5

6

7

8

9

10

11

12

13

14

15

16

17

18

19

20

21

22

23

24

25

26

27

28

29